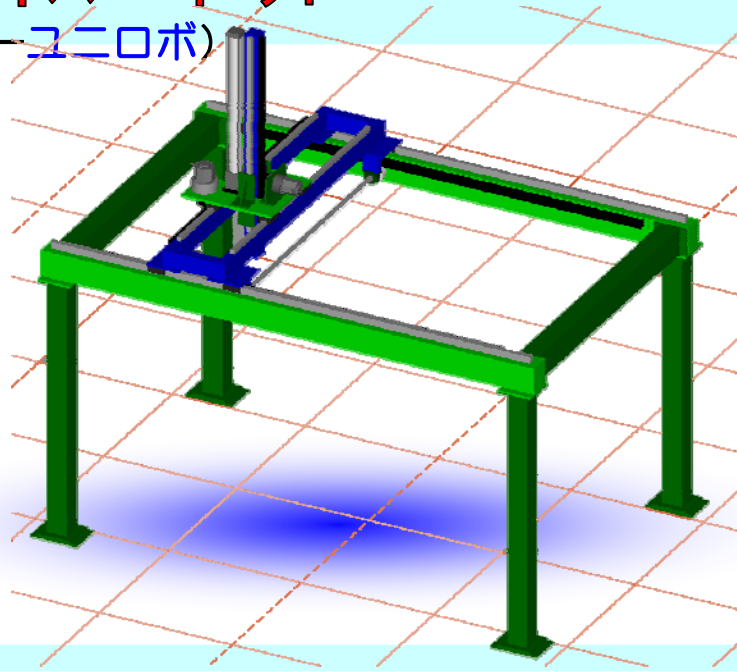


# デパレタイズロボット

(4軸ガントリーユニロボ)



- 直交型ガントリーロボットにより空間を最大限に利用可能
- 制御部はaska独自のユニロボコントローラーを採用。TPによる簡単操作
- パレタイジング機能によるティーチングレス
- 軸数、各軸ストロークは、作業内容により変更可能

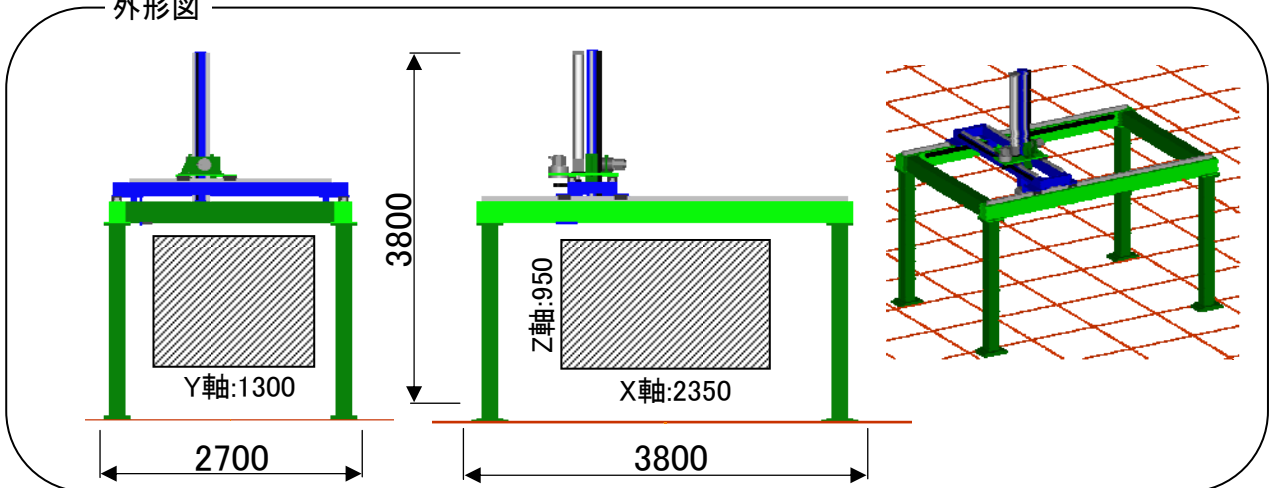
コントローラー



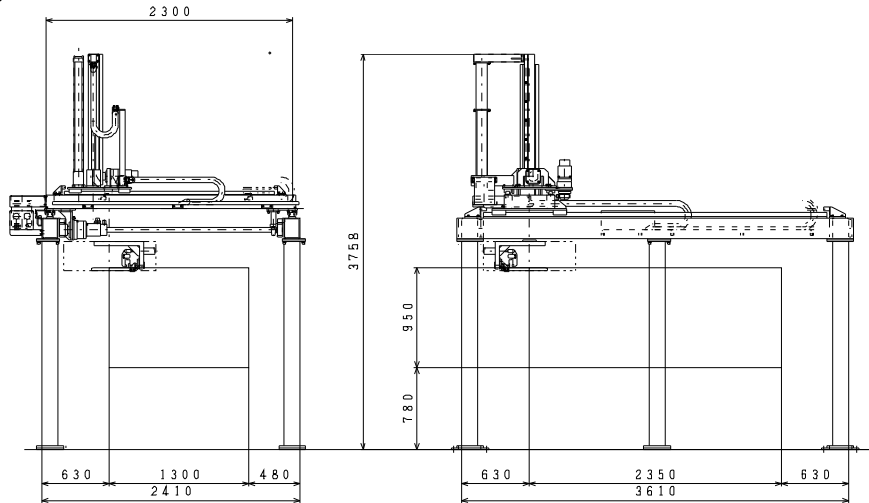
TPボックス



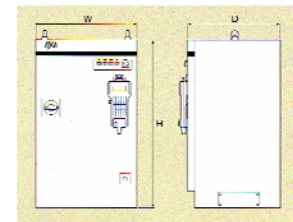
外形図



仕様

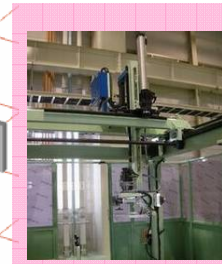
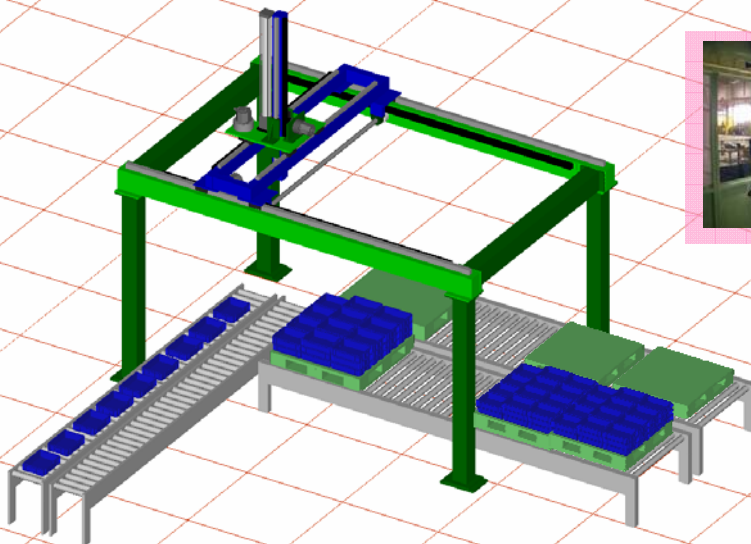


ユニロボコントローラー



- ユニロボ1軸, 2軸 (R.Jシリーズ)  
W= 400mm  
D= 400mm  
H= 800mm
- ユニロボ1軸~4軸 (MLシリーズ)  
W= 600mm  
D= 550mm  
H= 1000mm
- ユニロボ3軸, 4軸 (R.JAシリーズ)  
W= 500mm  
D= 550mm  
H= 1000mm
- ユニロボ5軸, 6軸 (MLAシリーズ)  
W= 800mm  
D= 550mm  
H= 1000mm

型式/管理番号	MR161	／	AR-001-1200
可搬質量	100Kg		
X軸動作	ストローク: 2350mm	速度: 850mm/sec	
Y軸動作	ストローク: 1300mm	速度: 650mm/sec	
Z軸動作	ストローク: 950mm	速度: 650mm/sec	
α 軸動作	ストローク: ±90°	速度: 150° /sec	
繰返し精度	±0.2mm		
本体質量	2000kg		



問合せ

アスカ株式会社

ロボットシステム事業部(アスカ 豊田工場)  
〒473-0923 愛知県豊田市中根町大切50番地1  
TEL 0565-51-2755 FAX 0565-52-1245

<http://www.aska.co.jp/>